

SINAMICS S120

Советы по началу работы



Answers for industry.

SIEMENS

Предисловие

Основные указания по безопасности	1
Приводная система SINAMICS S120	2
Обзор	3
Компоненты аппаратного обеспечения	4
Создание приводного объекта	5
Конфигурирование приводного объекта	6
Ввод привода в	7
Приложение	Α

SINAMICS

S120 Советы по началу работы

Советы по началу работы

Действительно от: Версия микропрограммного обеспечения 4.7

Правовая справочная информация

Система предупреждений

Данная инструкция содержит указания, которые Вы должны соблюдать для Вашей личной безопасности и для предотвращения материального ущерба. Указания по Вашей личной безопасности выделены предупреждающим треугольником, общие указания по предотвращению материального ущерба не имеют этого треугольника. В зависимости от степени опасности, предупреждающие указания представляются в убывающей последовательности следующим образом:

означает, что непринятие соответствующих мер предосторожности **приводит** к смерти или получению тяжелых телесных повреждений.

<u>//</u>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

означает, что непринятие соответствующих мер предосторожности **может** привести к смерти или получению тяжелых телесных повреждений.

ВНИМАНИЕ

означает, что непринятие соответствующих мер предосторожности может привести к получению незначительных телесных повреждений.

ЗАМЕТКА

означает, что непринятие соответствующих мер предосторожности может привести к материальному ущербу.

При возникновении нескольких степеней опасности всегда используется предупреждающее указание, относящееся к наивысшей степени. Если в предупреждении с предупреждающим треугольником речь идет о предупреждении ущерба, причиняемому людям, то в этом же предупреждении дополнительно могут иметься указания о предупреждении материального ущерба.

Квалифицированный персонал

Работать с изделием или системой, описываемой в данной документации, должен только **квалифицированный персонал**, допущенный для выполнения поставленных задач и соблюдающий соответствующие указания документации, в частности, указания и предупреждения по технике безопасности. Квалифицированный персонал в силу своих знаний и опыта в состоянии распознать риски при обращении с данными изделиями или системами и избежать возникающих угроз.

Использование изделий Siemens по назначению

Соблюдайте следующее:

<u>//</u>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Изделия Siemens разрешается использовать только для целей, указанных в каталоге и в соответствующей технической документации. Если предполагается использовать изделия и компоненты других производителей, то обязательным является получение рекомендации и/или разрешения на это от фирмы Siemens. Исходными условиями для безупречной и надежной работы изделий являются надлежащая транспортировка, хранение, размещение, монтаж, оснащение, ввод в эксплуатацию, обслуживание и поддержание в исправном состоянии. Необходимо соблюдать допустимые условия окружающей среды. Обязательно учитывайте указания в соответствующей документации.

Товарные знаки

Все наименования, обозначенные символом защищенных авторских прав ®, являются зарегистрированными товарными знаками компании Siemens AG. Другие наименования в данной документации могут быть товарные знаки, использование которых третьими лицами для их целей могут нарушать права владельцев.

Исключение ответственности

Мы проверили содержимое документации на соответствие с описанным аппаратным и программным обеспечением. Тем не менее, отклонения не могут быть исключены, в связи с чем мы не гарантируем полное соответствие. Данные в этой документации регулярно проверяются и соответствующие корректуры вносятся в последующие издания.

Siemens AG Industry Sector Postfach 48 48 90026 NÜRNBERG ГЕРМАНИЯ Номер заказа документа: 6SL3097-4AG00-0PP3 © 03/2014 Возможны изменения

Предисловие

Документация SINAMICS

Документация SINAMICS подразделяется на следующие категории:

- Общая документация/каталоги
- Документация пользователя
- Документация изготовителя / сервисная документация

Дополнительная информация

По следующей ссылке можно найти информацию по темам:

- Заказ документации/Обзор документации
- Дополнительные ссылки для загрузки документации
- Использование документации в режиме онлайн (поиск и ознакомление со справочной информацией)

http://www.siemens.com/motioncontrol/docu

По вопросам, касающимся технической документации (например, предложения, поправки), обращайтесь к нам по электронной почте: docu.motioncontrol@siemens.com

My Documentation Manager

По следующей ссылке можно найти информацию по индивидуальному составлению документации на основе контента Siemens и ее адаптации к собственной документации по оборудованию: http://www.siemens.com/mdm

Обучение

По следующей ссылке можно найти информацию по SITRAIN - системе обучения от Siemens по продуктам, системам и решениям по управлению привода и техники автоматизации:

http://www.siemens.com/sitrain

FAQ

Часто задаваемые вопросы можно найти на страницах Service&Support в поддержке продукта:

http://support.automation.siemens.com

SINAMICS

Информацию по SINAMICS можно найти по адресу: http://www.siemens.com/sinamics

Этапы использования и необходимая документация/ПО (пример)

Таблица 1	Этапы использования и доступные	а документы/инструменты
таолица т	отапы использования и доступные	документылинетрументы

Этап использования	Документ/инструмент
Общая информация	SINAMICS S коммерческая документация
Планирование/	• ПО для проектирования SIZER
проектирование	• Руководства по проектированию для двигателей
Принятие решения/ заказ	 Каталоги SINAMICS S120 SIMOTION, SINAMICS S120 и двигатели для производственных машин (каталог PM 21) SINAMICS и двигатели для одноосевых приводов (каталог D 31) SINUMERIK & SINAMICS Системы автоматизации для станков (каталог NC 61) SINUMERIK 840D sl тип 1B
	Системы автоматизации для станков (каталог NC 62)
Установка/монтаж	 SINAMICS S120 Справочник по оборудованию "Управляющие модули и дополнительные системные компоненты" SINAMICS S120 Справочник по оборудованию "Силовые части книжного формата"
	 SINAMICS S120 Справочник по оборудованию "Силовые части формата шасси" SINAMICS S120 Справочник по оборудованию "Электропривод переменного тока" SINAMICS S120M Справочник по оборудованию "Пецентрализованная приводная техника"
	 SINAMICS HLA Справочник по системе "Гидравлический привод"
Ввод в эксплуатацию	 ПО для ввода в эксплуатацию STARTER SINAMICS S120 Советы по началу работы Руководство по вводу в эксплуатацию SINAMICS S120 SINAMICS S120 Руководство по вводу в эксплуатацию CANopen Описание функций SINAMICS S120 SINAMICS S120 Описание функций Safety Integrated Справочник по параметрированию SINAMICS S120/S150 SINAMICS HLA Справочник по системе "Гидравлический привод"
Использование/	 Руководство по вводу в эксплуатацию SINAMICS S120
эксплуатация	• Справочник по параметрированию SINAMICS S120/S150
	• SINAMICS HLA Справочник по системе "Гидравлический привод"
Обслуживание/сервис	 Руководство по вводу в эксплуатацию SINAMICS S120 Справочник по параметрированию SINAMICS S120/S150
Список литературы	• Справочник по параметрированию SINAMICS S120/S150

Целевая группа

Настоящая документация предназначена для изготовителей машин, специалистов по вводу в эксплуатацию и сервисного персонала, использующих приводную систему SINAMICS.

Назначение

Настоящее руководство предоставляет необходимую для ввода в эксплуатацию и сервисного обслуживания SINAMICS S120 информацию, объясняет принцип действий и требуемые вмешательства оператора.

Стандартный объем

Объем функций, описанных в данной документации, может отличаться от объема функций поставленной приводной системы.

- Приводная система может иметь дополнительные функции, не описанные в данной документации. Однако это не дает права требовать наличия этих функция при новой поставке или в случае сервисного обслуживания.
- В документации могут быть описаны функции, отсутствующие в той или иной модификации приводной системы. Функции поставленной приводной системы указаны исключительно в документации по заказу.
- Дополнения и изменения, вносимые изготовителем оборудования, должны им же и документироваться.

Также из соображений наглядности в данную документацию не включена вся подробная информация о всех типах изделия. Данная документация не в состоянии учесть все возможные типы установки, эксплуатации и сервисного обслуживания.

Техническая поддержка

Телефоны в конкретных странах для технических консультаций можно найти в Интернете по адресу Контакт:

http://www.siemens.com/automation/service&support

Свидетельство о соответствии ЕС

Свидетельство о соответствии ЕС Директиве по электромагнитной совместимости можно найти в Интернете по адресу:

http://support.automation.siemens.com/WW/view/de/21901735/67385845

В качестве альтернативы свидетельство о соответствии EC может быть получено в региональном представительстве Siemens.

Цель настоящей документации

Настоящая документация предназначена для начинающих, желающих познакомиться с приводной системой SINAMICS S120. Документация это краткое руководство по вводу в эксплуатацию иллюстративного проекта с простым силовым агрегатом SINAMICS S120. При соблюдении инструкций из настоящей документации можно за несколько минут спроектировать/сконфигурировать иллюстративный проект и запустить двигатель.

Пример проекта обрабатывается с помощью обучающего блока SINAMICS S120.

Предисловие

Содержание

	Преди	словие	5
1	Основ	ные указания по безопасности	11
	1.1	Общие указания по безопасности	11
	1.2	Правила техники безопасности при работе с электромагнитными полями (EMF)	15
	1.3	Обращение с электростатически-чувствительными деталями (ЭЧД)	16
	1.4	Промышленная безопасность	17
	1.5	Остаточные риски приводных систем (Power Drive Systems)	18
2	Приво	дная система SINAMICS S120	21
3	Обзор		23
4	Компо	ненты аппаратного обеспечения	25
	4.1	Компоненты примерной конфигурации	25
	4.2	Системные данные обучающего блока SINAMICS S120	26
	4.3	Система межсоединений компонентов	28
5	Созда	ние приводного объекта	29
	5.1	Обзор	29
	5.2 5.2.1 5.2.2	Настройка коммуникационных интерфейсов Установка Ethernet-интерфейса Вызов STARTER	30 30 31
	5.2.3	Назначение интерфейса Ethernet в STARTER	32
	5.3	Создать проект привода	34
6	Конфи	гурирование приводного объекта	37
	6.1	Конфигурирование приводного устройства	37
	6.2	Конфигурирование модуля двигателя	40
	6.3	Особенности обучающего блока SINAMICS S120	41
7	Ввод г	ривода в эксплуатацию	45
Α	Прило	жение	51
	A.1	Список важных сообщений о неисправностях и предупреждений	51
	A.2	Восстановить заводскую установку	52
	A.3	Обзор документации	54

Содержание

1

Основные указания по безопасности

1.1 Общие указания по безопасности



Опасность для жизни от деталей, находящихся под напряжением, и других источников энергии

Следствием прикосновения к деталям, находящимся под напряжением, могут стать тяжелые травмы, в том числе, со смертельным исходом.

- Работа на электрических установках разрешается только при наличии достаточной квалификации.
- Соблюдайте при всех работах правила безопасности, установленные в вашей стране.

Предусмотрено шесть этапов обеспечения безопасности:

- 1. Подготовьте отключение и проинформируйте всех сотрудников, имеющих отношение к процессу.
- 2. Обесточьте машину.
 - Отключите машину.
 - Выждите необходимое для разряда время, указанное на предупреждающих табличках.
 - Убедитесь в отсутствии напряжения между проводниками и между проводником и защитным проводом.
 - Проверьте, обесточены ли имеющиеся контуры вспомогательного напряжения.
 - Убедитесь, что двигатели не могут прийти в движение.
- 3. Определите все прочие опасные источники энергии, например, пневмо-, гидро-или водопроводы.
- Изолируйте или отключите все опасные источники энергии, например, путем замыкания переключателей, заземления, короткого замыкания или закрытия клапанов.
- 5. Заблокируйте источники энергии от повторного включения.
- 6. Убедитесь, что правильная машина полностью заблокирована.

По завершении работ восстановите работоспособность в обратном порядке.



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность для жизни из-за опасного напряжения при подключении к неподходящему источнику питания

Следствием прикосновения к деталям, находящимся под напряжением, могут стать тяжелые травмы или летальный исход.

 Используйте для всех разъемов и клемм электронных узлов только источники питания, имеющие на выходе напряжение SELV (безопасное сверхнизкое напряжение) или PELV (защитное сверхнизкое напряжение). 1.1 Общие указания по безопасности



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность для жизни при прикосновении к находящимся под напряжением деталям на неисправном оборудовании

Неправильное обращение с оборудованием может привести к его повреждению.

В случае повреждения оборудования опасные напряжения могут возникать на корпусе или открытых компонентах, прикосновение к которым может привести к тяжелым травмам или летальному исходу.

- При транспортировке, хранении и эксплуатации соблюдайте предельные значения, указанные в технических характеристиках.
- Не используйте поврежденное оборудование.



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность для жизни в результате поражения электрическим током при отсутствии заземления экранов кабелей

Емкостные перекрестные наводки могут вызывать опасные для жизни напряжения при прикосновении к кабелям с незаземленными экранами.

 Соедините экраны кабелей и неиспользуемые жилы силовых кабелей (например, тормозные жилы), по меньшей мере, одной стороной с заземленным потенциалом корпуса.



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность для жизни вследствие поражения электрическим током при отсутствии заземления

При отсутствии или несоответствующем подключении защитного провода устройств с классом защиты I их открытые детали могут оставаться под высоким напряжением, что может привести к летальному исходу или тяжелым травмам при прикосновении к ним.

• Заземлите устройство в соответствии с предписаниями.



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность для жизни в результате поражения электрическим током при отсоединении разъемов в процессе эксплуатации

При отсоединении разъемов кабелей в процессе эксплуатации возникает электрическая дуга, которая может стать причиной тяжелейших травм и даже смерти.

 Отсоединяйте разъемы только в обесточенном состоянии, если только в инструкции явно не указано на возможность отсоединения в процессе эксплуатации.

1.1 Общие указания по безопасности

//\предупреждение

Опасность для жизни из-за распространения огня при недостаточной корпусной защите

Огонь и дым могут нанести серьезный вред здоровью и стать причиной материального ущерба.

- Устанавливайте оборудование без защитных корпусов в металлический электрошкаф таким образом (или защитите оборудование равнозначным способом), чтобы был исключен контакт с огнем.
- Убедитесь, чтобы дым может выходить только по предусмотренным путям.

/!\предупреждение

Опасность для жизни из-за неожиданного движения машин при использовании средств мобильной связи или мобильных телефонов

При использовании средств мобильной связи или мобильных телефонов мощностью излучения > 1 Вт ближе примерно 2 м от компонентов возможны сбои в их работе, которые влияют на функциональную безопасность машин и, тем самым, могут причинить травмы персоналу или вызвать повреждение оборудования.

 Отключайте средства мобильной связи или мобильные телефоны в непосредственной близости от компонентов.

/!\предупреждение

Опасность для жизни из-за возгорания двигателя при перегрузке изоляции

При возникновении замыкания на землю в IT-сети повышается нагрузка на изоляцию двигателя. Это может привести к разрушению изоляции, тяжелым травмам или летальному исходу вследствие задымления.

- Используйте контрольное устройство, обнаруживающее нарушения изоляции.
- Устраните неисправность как можно быстрее, чтобы не перегружать изоляцию двигателя.

ЛРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность для жизни из-за возгорания при перегреве вследствие недостаточного пространства для вентиляции

Нехватка свободного пространства для вентиляции может привести к перегреву компонентов с последующим возгоранием и задымлением. Следствием этого могут стать смерть или серьезный ущерб здоровью. Кроме того, может повыситься частота отказов и сократиться срок службы устройств / систем.

• Обязательно соблюдайте минимальные вентиляционные отступы, указанные для каждого компонента.

1.1 Общие указания по безопасности

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность несчастного случая вследствие отсутствия или нечитаемости предупреждающих табличек

Отсутствие или нечитаемость предупреждающих табличек может привести к несчастным случаям с тяжелыми травмами, в том числе, и со смертельным исходом.

- Проверьте комплектность предупреждающих табличек на основании документации.
- Разместите на компонентах отсутствующие предупреждающие таблички, при необходимости, на языке страны эксплуатации.
- Замените нечитаемые предупреждающие таблички.

ЗАМЕТКА

Повреждение оборудования из-за неквалифицированного испытания напряжением/испытания изоляции

Неквалифицированное испытание напряжением/испытание изоляции может привести к повреждениям оборудования.

 Отсоедините устройства перед испытанием напряжением/испытанием изоляции машины/установки, т.к. все преобразователи и двигатели прошли высоковольтное испытание у изготовителя и поэтому дополнительного испытания в рамках машины/установки не требуется.

<u>//</u>предупреждение

Опасность для жизни при незадействованных функциях безопасности

Незадействованные или ненастроенные функции безопасности могут стать причиной неполадок и привести к тяжелым травмам и даже смерти.

- Перед вводом в эксплуатацию ознакомьтесь с соответствующей информацией в документации по устройству.
- Выполните оценку безопасности для отвечающих за безопасность функции системы в целом, включая все отвечающие за безопасность компоненты.
- Необходимо убедиться, что используемые в решаемой задаче привода и автоматизации функции безопасности настроены и активированы через соответствующее параметрирование.
- Выполните проверку функций.
- Перевод оборудования в производственный режим может быть осуществлен только после проверки правильности работы всех отвечающих за безопасность функций.

Примечание

Важные указания, относящиеся к функциям Safety Integrated

При использовании функций Safety Integrated обязательно придерживаться указаний по безопасности в соответствующих руководствах/справочниках по функциям Safety Integrated.

1.2 Правила техники безопасности при работе с электромагнитными полями (EMF)

1.2 Правила техники безопасности при работе с электромагнитными полями (EMF)



<u>.</u>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасность для жизни из-за электромагнитных полей

Электромагнитные поля (ЭМП) возникают при работе электроэнергетического оборудования, например, трансформаторов, преобразователей, двигателей.

Они могут вызывать нарушения в работе кардиостимуляторов и имплантатов у людей, находящихся в непосредственной близости от устройств/систем.

• Убедитесь, что перечисленные выше лица находятся на необходимом удалении (мин. 2 м).

1.3 Обращение с электростатически-чувствительными деталями (ЭЧД)

1.3

Обращение с электростатически-чувствительными деталями (ЭЧД)

Элементы, подверженные опасности разрушения в результате электростатического разряда (ЭЧД = электростатически-чувствительные детали), это отдельные компоненты, встроенные схемы, модули или устройства, которые могут быть повреждены электростатическими полями или электростатическими разрядами.



ЗАМЕТКА

Повреждение вследствие воздействия электрических полей или электростатического разряда

Электрические поля или электростатический разряд могут вызывать нарушения функционирования, повреждая отдельные элементы, встроенные схемы, модули или устройства.

- Электронные узлы, модули или устройства нужно упаковывать, хранить и транспортировать только в оригинальной упаковке или в другой подходящей упаковке, например, из проводящих пористых материалов или алюминиевой фольги.
- Прикасайтесь к узлам, модулям и устройствам только после того, как вы заземлите себя одним из следующих способов:
 - ношение антистатического браслета
 - ношение антистатической обуви или антистатических заземляющих полос в зонах, чувствительных к электростатическому разряду, с проводящими полами
- Разрешено помещать электронные узлы, модули или устройства только на электропроводящие поверхности (стол с антистатическим покрытием, электропроводящий антистатический пеноматериал, упаковочный антистатический пакет, антистатический контейнер).

1.4 Промышленная безопасность

1.4 Промышленная безопасность

Примечание

Промышленная безопасность

Siemens предлагает изделия техники автоматизации и приводной техники с функциями промышленной безопасности (ПБ), поддерживающими безопасную эксплуатацию установки или машины. Они являются важным компонентов единой концепции ПБ. Изделия постоянно совершенствуются в этом аспекте. Рекомендуется регулярно получать обновления наших продуктов.

Информацию и бюллетени по этой теме можно найти по адресу:

http://support.automation.siemens.com

Кроме этого, для безопасной работы установки или машины необходимо предпринять соответствующие меры защиты (например, cell protection concept) и интегрировать компоненты автоматизации и приводов в единую концепцию промышленной безопасности всей установки или машины, соответствующую актуальному уровню развития техники. При этом необходимо учитывать и используемые продукты сторонних изготовителей.

Дополнительную информацию можно найти по адресу:

http://www.siemens.com/industrialsecurity

<u>/!</u>ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

Опасные рабочие состояния из-за вмешательств на программном уровне

Вредоносные вмешательства на программном уроне (например, вирусы, трояны, мэлвер, черви) могут стать причиной опасных рабочих состояний установки, и как следствие привести к смерти, тяжелым травам и материальному ущербу.

• Постоянно обновляйте ПО.

Информацию и бюллетени по этой теме можно найти по адресу: http://support.automation.siemens.com

 Интегрируйте компоненты автоматизации и приводов в единую концепцию промышленной безопасности установки или машины, соответствующую актуальному уровню развития техники.

Дополнительную информацию можно найти по адресу:

http://www.siemens.com/industrialsecurity

• В единой концепции промышленной безопасности должны быть учтены все используемые продукты.

1.5 Остаточные риски приводных систем (Power Drive Systems)

1.5 Остаточные риски приводных систем (Power Drive Systems)

Компоненты для системы управления и привода приводной системы имеют допуск для промышленного использования в промышленных сетях. Для использования в сетях общего пользования потребуется изменение конфигурации и/или дополнительные действия.

Разрешается использовать эти компоненты только в закрытых корпусах или в электрошкафах верхнего уровня с закрытыми защитными крышками с задействованием всех защитных приспособлений.

Доступ к этим компонентам должен иметь только квалифицированный и проинструктированный обученный персонал, знающий и соблюдающий все указания по безопасности на компонентах и в прилагаемой технической документации пользователя.

Производитель оборудования при выполнении анализа рисков от своего оборудования согласно соответствующим местным предписаниям (напр. Директиве по машинному оборудованию EC) должен учитывать следующие остаточные риски, исходящие от компонентов системы управления и привода приводной системы:

- 1. Нежелательные движения приводимых в действие деталей машины при вводе в эксплуатацию, обслуживании и ремонте, например, из-за
 - аппаратных или программных ошибок в сенсорике, управлении, исполнительных механизмах и соединениях
 - времени реакции системы управления и привода
 - режима работы и / или условий окружающей среды, не соответствующих спецификации
 - образования конденсата / токопроводящего загрязнения
 - ошибок при параметрировании, программировании, подключении и монтаже
 - использования средств мобильной связи / мобильных телефонов в непосредственной близости от системы управления
 - посторонних вмешательств / повреждений
- В случае ошибки возможно возникновение очень высокой температуры внутри и снаружи преобразователя, включая возможность открытого огня, а также эмиссии света, шума, частиц, газов, например:
 - отказа конструктивных элементов
 - программных ошибок
 - режима работы и / или условий окружающей среды, не соответствующих спецификации
 - посторонних вмешательств / повреждений

Преобразователи, имеющие класс защиты Open Type / IP20, должны устанавливаться в металлический электрошкаф (или защищаться при помощи равноценных мероприятий) таким образом, чтобы исключить контакт с огнем внутри и снаружи преобразователя. 1.5 Остаточные риски приводных систем (Power Drive Systems)

- 3. Опасное контактное напряжение, например, из-за
 - отказа конструктивных элементов
 - индукции от электростатических зарядов
 - индукции от напряжений вращающихся моторов
 - режима работы и / или условий окружающей среды, не соответствующих спецификации
 - образования конденсата / токопроводящего загрязнения
 - посторонних вмешательств / повреждений
- Эксплуатационные электрические, магнитные и электромагнитные поля, которые могут быть опасны для лиц с кардиостимуляторами или металлическими имплантатами при приближении к ним.
- Выброс вредных для окружающей среды веществ и эмиссий при ненадлежащей эксплуатации и / или при неправильной утилизации компонентов.

Примечание

Компоненты должны быть защищены от электропроводящего загрязнения, например, посредством монтажа в электрошкаф со степенью защиты IP54 по IEC 60529 или NEMA 12.

При условии исключения возможности возникновения электропроводящих загрязнений в месте установки, допускается и соответственно более низкая степень защиты электрошкафа.

Более подробную информацию по остаточным рискам, исходящим от компонентов приводной системы, можно найти в соответствующих главах технической документации пользователя.

Основные указания по безопасности

1.5 Остаточные риски приводных систем (Power Drive Systems)

Приводная система SINAMICS S120

Модульная система для специальных задач приводов

SINAMICS S120 решает специальные задачи приводов для широкого спектра промышленных приложений и поэтому имеет модульную систему. Из множества согласованных друг с другом компонентов и функций пользователь составляет комбинацию, наиболее полно отвечающую его требованиям. Мощный инструмент параметрирования SIZER упрощает выбор и определение оптимальной конфигурации привода.

В дополнение к SINAMICS S120 предлагается широкий спектр двигателей. Будь то моментные, синхронные или асинхронные двигатели, круговые или линейные двигатели, все они оптимально поддерживаются SINAMICS S120.

Системная архитектура с центральным управляющим модулем

У SINAMICS S120 за интеллект привода и функции регулирования отвечают управляющие модули. Они поддерживают как векторное и сервоуправление, так и управление U/f. Кроме этого, они управляют по частоте вращения и моменту всеми осями привода, а также отвечают за другие интеллектуальные функции привода. Межосевые соединения могут быть реализованы внутри одного компонента и легко конфигурируются в инструменте для ввода в эксплуатацию STARTER щелчком мыши.

Обзор системы

Приводная система SINAMICS S120 состоит из различных модулей. Система включает в себя устройства питания, фильтры, силовые части двигателей, модули для дополнительных функций, управляющие модули, круговые и линейные двигатели в стандартном и специальном исполнении.



Обзор

Настоящее руководство описывает ввод в эксплуатацию простого привода SINAMICS S120 на примере одного проекта.

Для создания примера проекта описываются следующие шаги:

- 1. Какие компоненты аппаратного обеспечения используются в примере проекта?
- 2. Как создать простой проект в STARTER?
- 3. Как сконфигурировать привод?
- 4. Как ввести привод в эксплуатацию?

Обзор

Компоненты аппаратного обеспечения

4.1 Компоненты примерной конфигурации

Примерная конфигурация содержит следующие компоненты:

- CU320-2 DP начиная с версии микропрограммного обеспечения 4.5 с встроенным интерфейсом Ethernet
- Модуль питания Smart
- Сетевой фильтр
- Двухдвигательный модуль
- Сетевой дроссель (для ALM и SLM)
- Синхронный серводвигатель с датчиком абсолютных значений и интерфейсом DRIVE-CLiQ
- Стандартный компьютер с ОС Windows в качестве устройства программирования (PG/PC) с установленным инструментом для ввода в эксплуатацию STARTER версии от 4.3.

Ниже приведен порядок действий для ОС Windows 7. Для других операционных систем (например, Windows XP) порядок действий может незначительно отличаться.

- Проложенные кабели двигателя, силовые кабели и кабели цепи управления
- Кабели DRIVE-CLiQ
- Интерфейс Ethernet в PG/PC
- Соединение Ethernet между PG/PC и управляющим модулем

4.2 Системные данные обучающего блока SINAMICS S120

4.2 Системные данные обучающего блока SINAMICS S120

Примерное конфигурирование выполняется в обучающем блоке SINAMICS S120.



Изображение 4-1 Обучающий блок

Для используемых обучающих блоков действуют следующие технические характеристики:

Структура

Приводная система, которая включает:

- управляющий модуль CU320-2 с терминальной платой TB30
- модуль питания Smart 5 кВт, двухдвигательный модуль 3 А
- 1 синхронный серводвигатель 1FK7022-5AK71-1AG3 с инкрементным датчиком sin/cos 1 Vpp через SMC 20
- 1 синхронный серводвигатель 1FK7022-5AK71-1LG3 с датчиком абсолютных значений 2048 и интерфейсом DRIVE-CLiQ.
- окна для контроля положения

4.2 Системные данные обучающего блока SINAMICS S120

Обучающий блок поставляется вместе с демонстрационным проектом на карте памяти и документацией.

Технические данные	
Степень защиты согласно DIN VDE 0470 часть 1/EN 60529/IEC 529	IP20
Напряжение питающей сети ¹⁾	 1 230 В~ / 50 Гц через сетевой адаптер 1 115 В~ (США) (не входит в комплект поставки)
Размеры (Ш x B x Г) в мм	320 × 650 × 330
Масса	примерно 30 кг

1) Необходимо учитывать условия подключения соответствующего потребителя питания.

Параметры выбора/заказа	Номер для заказа
Обучающий блок	
SINAMICS S120 TK-SIN-CU320-2	
2-осевое исполнение с двигателями 1FK7	
 с CU320-2 DP и демонстрационным проектом 	6ZB2480-0CM00
 с CU320-2 PN и демонстрационным проектом 	6ZB2480-0CN00
Сетевой адаптер	
1 115 B~/1 230 B~	6AG1 064-1AA02-0AA0
Блок управления SINAMICS (для отдельного заказа)	6AG1 064-1AA01-0AA0

4.3 Система межсоединений компонентов

4.3 Система межсоединений компонентов

Компоненты примерного проекта смонтированы и подключены в обучающем блоке SINAMICS. Изменение подключения не допускается. Для ввода в эксплуатацию примера проекта запрещается подключать к двигателю другие компоненты или приводные нагрузки.



Изображение 4-2 Принцип проводного монтажа

Примечание

Ниже описывается один из двух двигателей.

5

Создание приводного объекта

5.1 Обзор

Этот пример показывает, как создать новый проект привода с помощью инструмента ввода в эксплуатацию STARTER. Затем проект привода передается через коммуникационный интерфейс в управляющий модуль привода.

Для обмена данными между устройством программирования (PG/PC) и управляющим модулем (CU) в примере проекта используется интерфейс Ethernet, который встроен в каждое устройство SINAMICS S120. В интерфейсах PROFIBUS или PROFINET ввод в эксплуатацию осуществляется одинаково.

Устройство программирования и привод (в варианте обучающего блока) включены и соединены между собой шиной данных.

5.2 Настройка коммуникационных интерфейсов

5.2 Настройка коммуникационных интерфейсов

5.2.1 Установка Ethernet-интерфейса

Для ввода в эксплуатацию устройство программирования (PG/PC) может быть соединено интерфейсом Ethernet с управляющим модулем. Для этого необходимо сначала настроить коммуникационный интерфейс устройства программирования.

Примечание

Описанный ниже порядок действий относится к операционной системе Windows 7. Для других операционных систем (например, Windows XP) порядок действий может незначительно отличаться.

Коммуникационный интерфейс программатора

- 1. В устройстве программирования (PG/PC) вызвать панель управления через меню «Пуск > Панель управления».
- 2. В панели управления своего программатора в разделе "Сети и интернет" выберите функцию "Центр управления сетями и разрешениями".
- 3. Щелкните на ссылке соединения у своей сетевой карты.
- 4. Щелкните в окне состояния соединения на "Свойства" и ответьте "Да" на последующий запрос подтверждения.
- 5. В окне свойств соединения выберите элемент "Интернет-протокол 4 (TCP/IPv4)", после чего щелкните на "Свойства".
- 6. В окне свойств активируйте опцию «Использовать следующий IP-адрес».

5.2 Настройка коммуникационных интерфейсов

7. Установить IP-адрес интерфейса доступа PG/PC к управляющему модулю на 169.254.11.1 и маску подсети на 255.255.0.0.

nternet Protocol (TCP/IP) Properties 🛛 🔤 🤗 🗴					
General		1			
You can get IP settings assigned autom this capability. Otherwise, you need to a the appropriate IP settings.	natically if your network supports isk your network administrator for				
O Obtain an IP address automatically	y				
 Use the following IP address 		- I			
<u>I</u> P address:	169.254.11.1				
S <u>u</u> bnet mask:	255.255.0.0				
Default gateway:					
C Obtain DNS server address autom	natically				
☐ Use the following DNS server add	dresses:	٦			
Preferred DNS server:					
Alternate DNS server:					
	Ad <u>v</u> anced				
	OK Cance				

Изображение 5-1 Пример: IPv4-адрес PG/PC

8. Щелкнуть на «ОК» и закрыть окна Windows для настройки сети.

5.2.2 Вызов STARTER

Примечание

Описанный ниже порядок действий относится к операционной системе Windows 7. Для других операционных систем (например, Windows XP) порядок действий может незначительно отличаться.

1. Щелкните на символе STARTER **раз** в вашем интерфейсе.

или

2. выберите в меню «Пуск» системы Windows пункт «Start > STARTER > STARTER».

5.2 Настройка коммуникационных интерфейсов

5.2.3 Назначение интерфейса Ethernet в STARTER

Назначение коммуникационного интерфейса

1. Вызвать в STARTER пункт меню «Опции > Настроить интерфейс PG/PC...».

Открывается окно «Настроить интерфейс PG/PC»:

Set PG/PC Interface	🔿 🔀
Access Path LLDP / DCP	
Access Point of the Application: DEVICE (STARTER, SCOUT)> TCP/	1P -> Belkin F5D5055 💌
(Alternative access)	
Interface <u>P</u> arameter Assignment Used: TCP/IP -> Belkin F5D5055 Gigabit <acti< td=""><td>Properties</td></acti<>	Properties
ISO Ind. Ethernet -> Intel(R) 82578	Diagnostics
🕮 TCP/IP -> Belkin F5D5055 Gigabit	Сор <u>у</u>
ICP/IP → Intel(R) 82578DM Gigat ▼	Dejete
(Assigning Parameters to Your NDIS CPs with TCP/IP Protocol (RFC-1006))	
_ Interfaces	
Add/Remove:	Sele <u>c</u> t
OK]	Cancel Help

Изображение 5-2 Создание точки доступа

2. Проверить точку доступа приложения. Здесь следует настроить точку доступа «DEVICE (STARTER, SCOUT) ...».

При необходимости, исправить точку доступа через выпадающий список «Точка доступа приложения».

Примечание

Интерфейс в нашем примере имеет обозначение TCP/IP -> Сетевой адаптер Belkin F5D 5055 Gigabit USB 2.0.

В принципе, можно использовать любой интерфейс Ethernet PG/PC.

3. Если искомый адаптер имеется в списке, действовать так, как описано в пункте 6. Если требуемый адаптер отсутствует в списке, то элемент должен быть добавлен. Для этого щелкнуть на экранной кнопке «Выбрать...».

В окне «Установка/удаление интерфейсов» на правой стороне указаны уже установленные интерфейсы. Если требуемого интерфейса там нет, то необходимо установить его вручную.

Install/Remove Interfaces	
Selection: Module CP5511 (Plug&Play) CP5512 (Plug&Play) CP5511 (Plug&Play) CP5711 CP5711 PC Adapter ▼ CP5 Adapter	Installed: Module ISO Ind. Ethernet -> Belkin F5D5055 Gigabit. ISO Ind. Ethernet -> Intel(R) 82578DM Gigab S7USB TCP/IP -> Belkin F5D5055 Gigabit TCP/IP -> Intel(R) 82578DM Gigab TCP/IP -> NdisWanIp CDisplay modules ready for operation only
Microsoft TCP/IP Protocol for Your NDIS Networkboard (CP)	
Close	Help

Изображение 5-3 Выбор интерфейса

 После отметить требуемый интерфейс на левой стороне и щелкнуть на «Установить-->».

Интерфейс перемещается на правую сторону.

- 5. Отметить требуемый интерфейс и закрыть окно.
- Щелкнуть в списке выбора «Используемое параметрирование интерфейсов:» на параметрировании интерфейсов «TCP/IP -> Сетевой адаптер Belkin F5D 5055 Gigabit USB 2.0».
- 7. Закрыть окно «Настроить интерфейс PG/PC» кнопкой «ОК».

5.3 Создать проект привода

5.3 Создать проект привода

В STARTER мастер проектов покажет необходимые шаги по созданию нового проекта привода.

Принцип действия

1. Вызвать в STARTER пункт меню «Проект > Новый с мастером».

Открывается окно ввода мастера проектов.

ARTER - Proj	ject Wizard			8	3
Introduction	1. Create new project	2. PG/PC - Set interface	3. Insert drive units	4. Summary	
			Arrange driv offline Find drive u online	ve units Inits	
			Open existi project (offli V Display Wiz	ng ne) ard during start	
				Cancel	

Изображение 5-4 Искать приводное устройство онлайн

- 2. Щелкнуть на экранной кнопке «Искать приводные устройства онлайн...». Мастер проектов на этапе 1 открывает окно «Создать новый проект».
- 3. Ввести имя вашего проекта в поле ввода, например, «Иллюстративный проект».

STARTER - Proje	ect Wizard				8	×
Introduction	1. Create new project	2 PG/P0 interf	- Set ace	3. Insert drive units	4. Summary	
		Please	enter the	project data:		
	-	Project	name:	Project exan	nple	
		Author	:		- <u>}</u>	
		Storage	e loc.:	D:\Program	Files\Siemens\S	
A REAL PROPERTY AND A REAL	1	Comme	ent:			ที่
						-
2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	EB					
- Care and					-	
						-
		< Back	Next	>	Cancel	

Изображение 5-5 Создание нового проекта

4. Щелкнуть на «Дальше >».

Мастер проектов на этапе 2 открывает окно «Настроить интерфейс PG/PC».

ST	ARTER - F	Project Wizard				8	×
	1. Introduction Create new proje		1. 2. 3. Create PG/PC - Set Insert drive new project interface units		3. ert drive units	4. Summary	
Specify the online connection to the drive unit:							
	Access poin	it: DE	VICE		Δ	ccess point	
Set interface: TCP/IP -> Belkin F5D5055 Gigabit			PG/PC				
Note: Please select DEVICE as the access point and set S7USB as the interface for the G120 with a CU2xx-2!					_,		
		[< Back	Next >	6	Cancel	

Изображение 5-6 Настройка интерфейса PG/PC

5. В этом окне можно проверить настройки коммуникационного интерфейса из предшествующей главы, т.е. внесения изменений в этом окне не требуется. Щелкнуть на «Дальше >».

Мастер проектов на этапе 3 ищет приводные устройства. Здесь будет представлен обзор найденных приводных устройств.

ARTER - Proj	ect Wizard			8	
Introduction	1. Create new project	2. PG/PC - Set interface	3. Insert drive units	4. Summary	
- Preview - Project	example 20_CU320_2_DP	Æ		Refresh view	
		Back Nex	t>	Cancel	1

Изображение 5-7 Вставка приводных устройств

5.3 Создать проект привода

6. Щелкнуть на «Дальше >».

Мастер проектов на этапе 4 показывает сводку выбранных установок.

STARTER - Proj	ect Wizard			8	×
Introduction	1. Create new project	2. PG/PC - Set interface	3. Insert drive units	4. Summary	
	The follow - Project Storage - Interfac - Drive u S120_	ving settings have name: Project exa e location: D:\Prog e: TCP/IP -> Belk nits: CU320_2_DP (S'	been selected: mple ram Files\Siemens\ in F5D5055 Gigabit 120 CU320-2 DP , /	Step7\s7prc Addr: 169.25	
		Back Comp	lete	Cancel	

Изображение 5-8 Сборка

7. Щёлкнуть на экранной кнопке «Завершить».

Мастер проектов закрывает окно.

Затем в навигаторе проектов под примером проекта отображается найденное приводное устройство «S120_CU320_2_DP».



Изображение 5-9 Приводной объект создан

Конфигурирование приводного объекта

6.1 Конфигурирование приводного устройства

В конфигурации примера выполняется конфигурирование приводного устройства S120_CU320_2_DP в режиме онлайн для работы. При автоматическом конфигурировании привод сначала переводится в состояние «Заводская настройка», а затем проходит стандартное конфигурирование.

Принцип действия

1. Вызвать пункт «Проект > Соединиться с выбранными целевыми устройствами», чтобы переключиться в режим онлайн.

При первоначальном соединении с целевым устройством открывается окно выбора целевых устройств. В качестве точки доступа активируется опция «УСТРОЙСТВО».

Target Device Selection		×
Devices that go online with "Connect to selected target d	levices":	
Target device	Access point	T
S120_CU320_2_DP		
Select all Deselect all	All <u>S</u> 70NLINE All <u>D</u> evice	
Establish state		
Devices not supported by STANTEN:		
OK Cancel	Help	

Изображение 6-1 Выбор целевых устройств

6.1 Конфигурирование приводного устройства

2. Активировать нужное целевое устройство и щелкнуть на «ОК».

Окно выбора целевых устройств закрывается, и активируется режим онлайн.

Примечание

Сопоставление режима онлайн/автономного режима

Если аналогичным образом с небольшими промежутками создается несколько проектов, после закрытия окна выбора целевых устройств открывается окно «Сопоставление режима онлайн/автономного режима». Это окно указывает на то, что сохраненные данные в вашем приводном объекте (обучающий блок) не совпадают с данными нового проекта. Причина, как правило, заключается в том, что в предыдущем проекте в экспертном списке выполнялись настройки, которые еще сохранены в целевом устройстве (обучающий блок), но отсутствуют в новом проекте в инструменте STARTER (см. главу Особенности обучающего блока SINAMICS S120 (Страница 41) и главу Ввод привода в эксплуатацию (Страница 45)).

Однако, поскольку онлайн-конфигурация должна совпадать с автономной конфигурацией, необходимо сопоставить записи.

1. Для этого щелкнуть на кнопке «Загрузить в PG ==>» и подтвердить последующий запрос «Загрузка в PG» кнопкой «OK».

Диалоговое окно «Сопоставление режима онлайн/автономного режима» очищается.

2. Когда различий не останется, щелкнуть на «Закрыть».

Как правило, после этого в экспертном списке уже присутствуют настройки, необходимые для обучающего блока (см. главу Особенности обучающего блока SINAMICS S120 (Страница 41) и главу Ввод привода в эксплуатацию (Страница 45)).

 Щелкните в навигаторе проекта на символе «+» перед элементом «S120_CU320_2_DP».

Список объектов этого привода открывается и выглядит следующим образом:



Изображение 6-2 Вызов автоматического конфигурирования

6.1 Конфигурирование приводного устройства

4. Двойной щелчок на элементе «Автоматическое конфигурирование» в навигаторе по проекту.

Открывается следующее окно:

Autom	atic Configuration		8	×
♪	Configure drive unit auto The DRIVE-CLiQ topology is deter read out. The data is then loaded configuration in the project.	Dmatically mined and the electronic type plates are to the PG and replaces the		
	Status of the drive unit:	First commissioning		
	Running operation:	Waiting for START		
	Configure	Cance		

Изображение 6-3 Автоматическое конфигурирование подготовлено

5. Запустить автоматическое конфигурирование приводного устройства щелчком на экранной кнопке «Конфигурировать».

Программатор (PG/PC) выполняет поиск подключенных на шине DRIVE-CLiQ объектов. В примере проекта PG/PC находит два привода.

6. Выбрать в списке «Предустановка для всех компонентов» элемент «Servo».

Тем самым привод в примере проекта будет обрабатываться как сервоуправление.

Automatic Commissioning 🛛 🗧					
During the automatic commissioning, components have been found that cannot be clearly assigned to a drive object type. Please select the drive object type that is to be created for the components.					
Default setting for a	Il components:	Servo	-		
Component	Drive Object Type		Identification		
Drive 1	Servo	•	Identification via LED		
Drive 2	Servo	•	Identification via LED		
	Create		Help		

Изображение 6-4 Автоматическая конфигурация, выбор привода

6.2 Конфигурирование модуля двигателя

7. Щёлкнуть на экранной кнопке «Создать».

Запускается автоматическое конфигурирование. После завершения процесса открывается окно с сообщением «Автоматическое конфигурирование завершено».

utomatic Configuration 🛛 🔤							
i Automatic	configuration com	pleted					
Please rememb or the infeed:	Please remember also to complete the configuration of the motors on the following drives or the infeed:						
SER ¹	V0_03						
To do this, go offline and run through the relevant wizard. If there is an infeed, configure further properties (e.g. line filter).							
Do you want to	o go OFFLINE (only with th	s drive unit)?		1			
	GoOFFLINE	Stay ONLINE 戻					
Please rememb or the infeed: SER ¹ To do this, go o further propertie Do you want to	ber also to complete the converting of the converting of the set o	nfiguration of the motors on the elevant wizard. If there is an ir s drive unit)? Stay ONLINE	e following drives]			

Изображение 6-5 Автоматическая конфигурация, оставаться онлайн

Примечание

Вышеуказанное сообщение выводится потому, что в обучающий блок введено два привода. В нашем примере конфигурации, разумеется, в эксплуатацию вводится только один привод.

8. Щёлкнуть на экранной кнопке «Оставаться онлайн».

6.2 Конфигурирование модуля двигателя

При автоматическом конфигурировании управляющий модуль обнаружил подключенный модуль двигателя и SMI-двигатель. Данные устройств были переданы на управляющий модуль. Управляющий модуль автоматически внес правильные данные устройств в параметры для работы устройств.

Теперь пример проекта готов к вводу в эксплуатацию.

6.3 Особенности обучающего блока SINAMICS S120

6.3 Особенности обучающего блока SINAMICS S120

Если вы используете, например, традиционный для SITRAIN обучающий блок SINAMICS S120, учитывайте следующие особенности:

Используемый двигатель в примерной конфигурации

В этом примере в эксплуатацию вводится только двигатель с интерфейсом DRIVE-CLiQ. Второй двигатель (с инкрементным датчиком) не учитывается.

Задать сигнал готовности УП

Примечание

Пояснения, приведенные ниже, относятся только к используемому примеру. Если данные уже были приняты из предыдущего проекта, будет достаточно проверить настройку параметров, перечисленных ниже. См. также указание «Сопоставление режима онлайн/автономного режима» в главе Конфигурирование приводного устройства (Страница 37).

Для ввода привода в эксплуатацию необходимо определить источник для «Сигнала готовности УП». В этом примере сигнал должен быть постоянно установлен на «1».

- 1. Щелкните в навигаторе проекта на символе «+» перед элементом «S120_CU320_2_DP».
- 2. Щелкните в навигаторе проекта на символе «+» перед приводом «SERVO_02».
- 3. Двойной щелчок на элементе «Экспертный список».
- 4. Пролистать экспертный список вправо до параметра р0864.

🖃 🎒 Project example) <u>E</u> P			Enter search text 💽 🏘 🗍 🔨 🔛 he	xadecimal 💌 돺					
	Expert li:	st								
🖻 🕂 🚛 5120_CU320_2_DP										
		🖽 Param	. Data	Parameter text	Online value SERVO_02	Unit				
> Overview	<u> </u>	All _								
🕀 🚿 Communication	324	p839		Motor changeover contactor control delay time	0	ms				
🕀 🔿 Topology	325	p840[0]	С	BI: ON / OFF (OFF1)	0					
😟 🕂 control_Unit	326	p844[0]	С	Bl: No coast-down / coast-down (OFF2) signal source 1	1					
🕀 🚞 Infeeds	327	p845[0]	С	Bl: No coast-down / coast-down (OFF2) signal source 2	11					
🕀 🚞 Input/output components	328	p848[0]	С	BI: No Quick Stop / Quick Stop (OFF3) signal source 1	1					
🖅 💼 Encoder	329	p849[0]	С	Bl: No Quick Stop / Quick Stop (OFF3) signal source 2	1					
🖃 💼 Drives	330	p852[0]	С	Bl: Enable operation/inhibit operation	1					
🖻 🛖 🙀 SERVO_02	331	p854[0]	С	BI: Control by PLC/no control by PLC	1					
	332	p855[0]	С	BI: Unconditionally release holding brake	0					
	333	p856[0]	С	Bl: Speed controller enable	1					
> Expert Jist	334	p857		Power unit monitoring time	6000.0	ms				
💥 Drive nevigator	335	p858[0]	С	BI: Unconditionally close holding brake	SERVO_02: r9719.13					
> Control logic	336	p860		Bl: Line cont. fdbk sig	SERVO_02 : r863.1					
⊕ → > Open-loop/closed-loop contr	337	p861		Line contactor monitoring time	100	ms				
⊕ ≫ Functions	338	p862		Power unit ON delay	0	ms				
Hessages and monitoring	339	⊕ r863		CO/BO: Drive coupling status word/control word	OH					
	340	p864		BI: Infeed operation	0					
Communication	341	p868		Power unit DC switch debounce time	65000	ms				
	342	p895[0]	P	Bl: Activate/de-activate power unit components	1					
🕀 📥 🏠 SERVO 03	343	(∓) r896		BO: Parking axis, status word	OH					

Изображение 6-6

Экспертный список

6.3 Особенности обучающего блока SINAMICS S120

5. Щелкнуть на кнопке «0» в экспертном списке.

Откроется следующее окно конфигурации:

RVO_02, p864 BI: Infeed operation Please select the signal source! Find parameter:							
SERVO_02							
P no.		Parameter text					
0							
1							
r46: Bitů [√]	+	CO/BO: Missing enable sig: : OFF1 enable missing (1=Yes / 0=No)					
r50: Bit0	+	CO/BO: Command Data Set CDS effective: : CDS eff., bit 0 (1=ON / 0=OFF)					
r51: Bit0	+	CO/BO: Drive Data Set DDS effective: : DDS eff., bit 0 (1=ON / 0=OFF)					
r56: Bit1	+	CO/BO: Status word, closed-loop control: : De-magnetizing completed (1=Yes / 0=No)					
r807: Bit0		BO: Master control active: : Master control active (1=Yes / 0=No)					
r830: Bit0	+	CO/BO: Motor changeover, status word: : Motor selection, bit 0 (1=High / 0=Low)					
r832: Bit0	+	CO/BO: Mot. changeover, contactor feedback sig. status word: : Feedback signal contactor 0 (1=Closed / 0=O					
r835: Bit0	+	CO/BO: Data set changeover status word: : Motor changeover active (1=Yes / 0=No)					
r836: Bit0	+	CO/BO: Command Data Set CDS selected: : CDS select. bit 0 (1=ON / 0=OFF)					
r837: Bit0	+	CO/BO: Drive Data Set DDS selected: : DDS select. bit 0 (1=ON / 0=OFF)					
r863: Bit0	+	CO/BO: Drive coupling status word/control word: : Closed-loop control operation (1=Yes / 0=No)					
r896: Bit0		BO: Parking axis, status word: : Parking axis active (1=Yes / 0=No)					
r898: Bit0	+	CO/BO: Control word sequence control: : ON/OFF1 (1=Yes / 0=No)					
r899: Bit0	+	CO/BO: Status word sequence control: : Rdy for switch on (1=Yes / 0=No)					
r1214: Bit0	+	CO/BO: Automatic restart, status: : Initialization (1=Yes / 0=No)					
r1239: Bit0	+	CO/BO: Armature short-circuit / DC braking status word: : External armature short-circuit (1=Active / 0=Inactive					
r1406: Bit8	+	CO/BO: Control word speed controller: : Travel to fixed stop active (1=Yes / 0=No)					
r1407: Bit0	+	CO/BO: Status word speed controller: : U/f control active (1=Yes / 0=No)					
r1408: Bit0	+	CO/BO: Status word current controller: : CI-loop curr ctrl (1=Active / 0=Not active)					
r2090: Bit0	+	BO: IF1 PROFIBUS PZD1 receive bit-serial: : Bit 0 (1=ON / 0=OFF)					
r2091 B#0	1	BO: IE1 PROEldrive P7D2 receive hit-serial: : Bit 0 (1=ON (0=OEE)	-				
OK		Cancel					

Изображение 6-7 Режим питания

- 6. Щелкнуть здесь на строке «1» и после на «ОК».
- 7. Вызвать пункт меню «Проект > Сохранить», чтобы сохранить пример проекта.

6.3 Особенности обучающего блока SINAMICS S120

Напряжение питающей сети устройств

Для ввода привода в эксплуатацию необходимо уменьшить напряжение питающей сети устройств.

1. Пролистать экспертный список привода до параметра p0210 (Напряжение питающей сети устройств).

Expert li	st					
	⊕ Param	Data	Parameter text	Online value SERVO_02	Unit	Mo
K	All 🔳	A_	All	Al 🔳	AI	All
104	⊕ r206[0]		Rated power unit power, Rated value	4.30	KVV –	
105	⊕ r207[0]		Rated power unit current, Rated value	9.00	Arms	
106	r208		Rated power unit line supply voltage	400	Vrms	
107	⊕ r209[0]		Power unit, maximum current, Catalog	18.00	Arms	
108	p210		Drive unit line supply voltage	600	V I	Rea
109	⊕p212		Power unit configuration	он 🛵		Con
110	r238		Internal power unit resistance	0.04200	ohm	
111	p251[0]	Р	Operating hours counter power unit fan	5	h	Rea
112	⊕ p255[0]		Power unit contactor monitoring time, Pre-charge contactor	0	ms	Rea
113	p278		DC link voltage undervoltage threshold reduction	0	V	Rea
114	⊕p287[0]		Ground fault monitoring thresholds, Threshold at which pre-c	6.0	%	Rea
115	r289		CO: Maximum power unit output current	10.80	Arms	
116	p290		Power unit overload response	[0] Reduce output curren		Rea
117	r293		CO: Power unit alarm threshold model temperature	0	°C	
118	p294		Power unit alarm with I2t overload	95.0	%	Ope

Изображение 6-8 Напряжение питающей сети устройств

- 2. Заменить в столбце «Значение Online SERVO_02» значение «600» на «300».
- 3. Вызвать пункт меню «Проект > Сохранить», чтобы сохранить пример проекта.

Конфигурирование приводного объекта

6.3 Особенности обучающего блока SINAMICS S120

Ввод привода в эксплуатацию

Панель управления поддерживает базовые функции по управлению, контролю и тестированию привода. Для работы предлагаются символы 🚺 (Пуск), 🚺 (Останов) и 🖍 (Старт-стопный режим), а также различные диагностические функции.

Дополнительную информацию по этим функциям можно найти в справочнике по функциям «SINAMICS S120 Функции привода».

Разрешение ВКЛ/ВЫКЛ

- 1. Щелкните в навигаторе проекта на символе «+» перед элементом «S120_CU320_2_DP».
- 2. Щелкните в навигаторе проекта на символе «+» перед приводом «SERVO_02».
- 3. Двойной щелчок на элементе «Экспертный список».
- 4. Пролистать экспертный список вправо до параметра р0840, сигнал ВКЛ/ВЫКЛ.



Изображение 7-1 Сигнал ВКЛ/ВЫКЛ

5. Щелкнуть там на кнопке «0».

Откроется окно конфигурации сигнала ВКЛ/ВЫКЛ:

ERVO_02, p840[0] BI: ON / OFF (OFF1)								
Please select the	Please select the signal source! Find parameter:							
SERVO_02								
P no.		Parameter text						
0								
1								
r46: Bit0 😽	+	CO/BO: Missing enable sig: : OFF1 enable missing (1=Yes / 0=No)						
r50: Bit0	+	CO/BO: Command Data Set CDS effective: : CDS eff., bit 0 (1=ON / 0=OFF)						
r51: Bit0	+	CO/BO: Drive Data Set DDS effective: : DDS eff., bit 0 (1=ON / 0=OFF)						
r56: Bit1	+	CO/BO: Status word, closed-loop control: : De-magnetizing completed (1=Yes / 0=No)						
r807: Bit0		BO: Master control active: : Master control active (1=Yes / 0=No)						
r830: Bit0	+	CO/BO: Motor changeover, status word: : Motor selection, bit 0 (1=High / 0=Low)						
r832: Bit0	+	CO/BO: Mot. changeover, contactor feedback sig. status word: : Feedback signal contactor 0 (1=Closed / 0=O						
r835: Bit0	+	CO/BO: Data set changeover status word: : Motor changeover active (1=Yes / 0=No)						
r836: Bit0	+	CO/BO: Command Data Set CDS selected: : CDS select. bit 0 (1=ON / 0=OFF)						
r837: Bit0	+	CO/BO: Drive Data Set DDS selected: : DDS select. bit 0 (1=ON / 0=OFF)						
r863: Bit0	+	CO/BO: Drive coupling status word/control word: : Closed-loop control operation (1=Yes / 0=No)						
r896: Bit0		BO: Parking axis, status word: : Parking axis active (1=Yes / 0=No)						
r898: Bit0	+	CO/BO: Control word sequence control: : ON/OFF1 (1=Yes / 0=No)						
r899: Bit0	+	CO/BO: Status word sequence control: : Rdy for switch on (1=Yes / 0=No)						
r1214: Bit0	+	CO/BO: Automatic restart, status: : Initialization (1=Yes / 0=No)						
r1239: Bit0	+	CO/BO: Armature short-circuit / DC braking status word: : External armature short-circuit (1=Active / 0=Inactive						
r1406: Bit8	+	CO/BO: Control word speed controller: : Travel to fixed stop active (1=Yes / 0=No)						
r1407: Bit0	+	CO/BO: Status word speed controller: : U/f control active (1=Yes / 0=No)						
r1408: Bit0	+	CO/BO: Status word current controller: : CI-loop curr ctrl (1=Active / 0=Not active)						
r2090: Bit0	+	BO: IF1 PROFIBUS PZD1 receive bit-serial: : Bit 0 (1=ON / 0=OFF)						
1×2091 Bit0	1	BO: IE1 PROFIdrive P7D2 receive bit-serial: : Bit 0 (1=ON (0=OEE)						
OK		Cancel						

Изображение 7-2 Конфигурация включения/выключения

6. Щелкнуть здесь на строке «1» и после на «ОК».

Ввод в эксплуатацию с помощью панели управления

 Дважды щелкнуть в навигаторе проекта на пунктах «S120_CU320_2_DP» > «Приводы» > «SERVO_02» > «Ввод в эксплуатацию» > «Панель управления».



Открывается панель управления.

S	120_CU320_2_DP - SERV0_02	•	16 8.	Help				
	Assume control priorityl CDS: CDS: CDS: DDS:	1 0 M In setpoint specific	ation	n =	···· rpm	0% n x 100	, % = rpm	200%
	Enables available DFF1 enable OFF2 enable OFF3 enable DFF3 enable Enable operation Ramp-function gene. enable Ramp-function generator start Setpoint enable	[41] Switching on inhibited - set "OI Speed Torque:	I/OFF1" = "0" :pecified 0.0	(p0840) Actual 0 0	-0.0 rpm 0.00 Nm	Dutput frequency smoothed 0.0 F CO: Output voltage smoothed 0.0 V Motor current: Torque utilization:	lz 'rms 0.00 0.0	V V Arms

Изображение 7-4 Панель управления отображена

2. Щелкнуть на экранной кнопке «Получить приоритет управления!».



Открывается окно «Получить приоритет управления».

Изображение 7-5 Получить приоритет управления

3. Щёлкнуть на экранной кнопке «Указания по безопасности».

Открывается окно «Указания по безопасности».

Safety	Notes 🔤
	The function is released exclusively for commissioning, diagnostic and service purposes. The function should generally only be used by authorized technicians. The safety shutdowns from the higher-level controller have no effect.
	The "Stop with spacebar" function is not guaranteed in all operating states. Therefore, there must be an EMERGENCY STOP circuit in the hardware. The appropriate measures must be taken by the user.
	(Close
Изобра	жение 7-6 Указания по безопасности

4. Ознакомиться с указаниями по безопасности, после чего закрыть окно.

5. Щелкнуть в окне «Получить приоритет управления» на экранной кнопке «Принять». Окно закрывается и панель управления активируется.

\$120_CU320_2_DP - SERV0_02	
Give up control priority!	
CDS: CDS: DDS: CDS:	0
Enables available	[42] Switching on
-	
OFF1 enable OFF2 enable	
C OFF3 enable	

Изображение 7-7 Панель управления – Разрешение двигателя

6. Активировать флажок-опцию «Разрешения».

Символы 💶 и 🧧 активируются.

7. Ввести поддерживаемую двигателем частота вращения в поле ввода «n = «, например, «1000».

S1	20_CU320_2_DP - SERVO_0;	2	v	8	Help	
	Give up control priorit CDS CDS CDS	<mark>y! 1 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 </mark>	n setpoint specifica	ation	n =	1000 rpm
	🔿 Enables available	[31] Ready for sw	vitching on - set "O	N/OFF1" = "0/	/1" (p0840)	
	OFF1 enable OFF2 enable OFF3 enable Enable operation Ramp-function gen. enab	ble	Speed: [Torque: [opecined 0. 0.0	Actual	-0.0 rpm 0.00 Nm

Изображение 7-8 Панель управления – Двигатель вращается

8. Щелкните на символе

Выключение привода

1. Для выключения двигателя щелкнуть на символе 🔲

Привод прекращает вращение.

- 2. Щелкнуть на экранной кнопке «Передать приоритет управления!», чтобы сбросить приоритет управления.
- 3. Подтвердить контрольный запрос «Вернуть приоритет управления», нажав «Да».
- 4. Выбрать пункт меню «Проект > Отсоединить от целевой системы», чтобы разорвать коммуникацию между PG/PC и управляющим модулем.
- 5. Выбрать пункт меню «Проект > Сохранить», чтобы сохранить пример проекта на локальном жестком диске PG/PC.

Приложение

A.1

Список важных сообщений о неисправностях и предупреждений

Аххххх: Предупреждение

Fууууу: Ошибка

Таблица А-1 Важнейшие предупреждения и ошибки

Номер	Причина	Метод устранения		
F07085	Параметры управления/регулирования были принудительно изменены по следующим причинам:	Не требуется. Изменение параметров не требуется, так как		
	 Под влиянием других параметров они превысили динамические границы. 	параметры уже разумно ограничены.		
	 Вследствие отсутствия свойств распознанного аппаратного обеспечения они неприменимы. 			
	 Значение ошибки (r0949, дес. интерпретация): Измененный номер параметра. 			
	 340: Автоматическое вычисление параметров двигателя/регулирования выполняется (р0340 = 1) потому, что векторное управление было дополнительно активизи- ровано в рамках конфигурации (r0108.2). 			
F07802	питание или привод после внутренней команды включения не сообщает о готовности.	 Увеличить время контроля (р0857). Обратить римонко на напражение 		
	• Слишком малое время контроля.	 Обратить внимание на напряжение промежуточного контура. Проверить систему 		
	 Данные о напряжении промежуточного контура отсутствуют. 	шин промежуточного контура. Включить устройство питания.		
	 Неисправность соответствующего устройства питания или привода компонента, посылающего сообщение. 	 Заменить соответствующее устройство питания или привод компонента, посылающего сообщение. 		
	 Напряжение питающей сети установлено неправильно. 	 Проверить настройку напряжения питающей сети устройств (р0210). 		

А.2 Восстановить заводскую установку

Номер	Причина	Метод устранения
F07840	 Сигнал «Питание работает» отсутствует, хотя разрешение для привода присутствует в течение времени, превышающего заданное время контроля (р0857). Питание не работает. Переключение бинекторного входа для сигнала готовности ошибочно или отсутствует (р0864). В настоящее время устройство питания выполняет идентификацию сети. 	 Включить устройство питания. Проверить переключение бинекторного входа на сигнал «Питание работает» (р0864). Увеличить время контроля (р0857). Дождаться завершения идентификации сети устройством питания.
A08526	Отсутствует циклическое соединение с системой управления.	Установить циклическое соединение и активи- ровать систему управления в циклическом режиме. При использовании PROFINET проверить параметр «Name of Station» и «IP of Station» (r61000, r61001). Если вставлен CBE20, а коммуникация с PROFIBUS должна осуществляться через интерфейс PZD 1, то настройка должна выполняться при помощи инструмента ввода в эксплуатацию STARTER или непосредственно через p8839.

А.2 Восстановить заводскую установку

В редких случаях может потребоваться восстановить заводскую установку целевого устройства (обучающего блока). Таким образом, привод, смоделированный в обучающем блоке, снова переходит в определенное состояние. После этого можно запустить конфигурирование заново, на надежном основании. Доступ к заводской установке возможен только в онлайн-режиме.

Принцип действия

1. Вызвать пункт «Проект > Соединиться с выбранными целевыми устройствами», чтобы переключиться в режим онлайн.

Окно «Выбор целевых устройств» открывается и демонстрирует сконфигурированные приводные устройства.

Target Device Selection	8	×
Devices that go online with "Connect to selected target devices":		
Target device Acces	ss point	
S120_CU320_2_DP	ONLINE 💽 DEVICE	

Изображение А-1 Контроль точек доступа

2. Активировать опцию «Устройство».

А.2 Восстановить заводскую установку

3. Активировать флажок « S120_CU320_2_DP « и щелкнуть на «OK».

PG/PC устанавливает соединение с управляющим модулем. PG/PC выполняет «Сравнение Online/Offline». В следующем диалоге «Сравнение Online/Offline» отображается результат. Пример:

ne/offline comp	parison		8	
The online configu	ration of S120_CU320_2_DP (SIN	IAMICS S120 CU320-2 DP V4.6) differs from the		
project saved offlin	e.			
Online	Offline	Differences		
SERVO 02	SERVO 02	Units / structure inconsistency		
SERVO_03	SERVO_03	Units / structure inconsistency		
If these differences	are not adjusted, the online repre	sentation may be incomplete.		
Adjust via:				
	<== Download	Uverwriting of the data in the target device		
	London BC>	Our service of the state in the service t		
		Uverwriting or the data in the project		
-				
20_CU320_2_DP				
20_CU320_2_DP		Church 1	11-1-	

Изображение А-2 Сопоставление режима онлайн/автономного режима

- 4. Щелкнуть на экранной кнопке «Закрыть».
- 5. Отметить в навигаторе проекта приводной объект «S120_CU320_2_DP».
- Вызвать правой кнопкой мыши контекстное меню «Целевое устройство > Восстановить заводскую установку».
- 7. Подтвердить контрольный запрос «ОК».

PG/PC сбрасывает параметры привода на заводскую установку.

Новое состояние с помощью функции «Копировать RAM в ROM» автоматически передается на карту памяти управляющего модуля.

 Отметить приводное устройство в навигаторе проекта и вызвать контекстное меню «Целевое устройство > Копировать RAM в ROM...».

Тем самым сброс на заводскую установку завершен: Привод находится в определенном исходном состоянии.

А.З Обзор документации

А.3 Обзор документации



Siemens AG Industry Sector Drive Technologies Motion Control Systems Postfach 3180 91050 ERLANGEN DEUTSCHLAND Оставляем за собой право на внесение изменений © Siemens AG 2004 - 2014

www.siemens.com/motioncontrol